



Você merece um cuidado especial:
Cirurgia Robótica
da Vinci

Strattner

Quem somos?

Strattner

A Strattner é a representante exclusiva da Intuitive no Brasil. **Com uma história de mais de 70 anos de excelência** e o objetivo de levar os melhores cuidados e tecnologias minimamente invasivas aos seus pacientes, em 2008 iniciou-se a parceria que desenvolve a cirurgia robótica nacional.

Buscando sempre oferecer os melhores produtos e tecnologias com soluções integradas para a sua saúde, a Strattner disponibilizou com sucesso a cirurgia robótica em mais de 16 estados ao oferecer um serviço completo e de alta qualidade.

INTUITIVE™

A Intuitive é uma empresa pioneira, responsável pelo desenvolvimento do sistema cirúrgico da Vinci®. Com uma constante preocupação com o paciente, na entrega de melhores resultados através dos cuidados minimamente invasivos, a Intuitive continua constantemente trazendo inovação e desenvolvimento para a saúde.

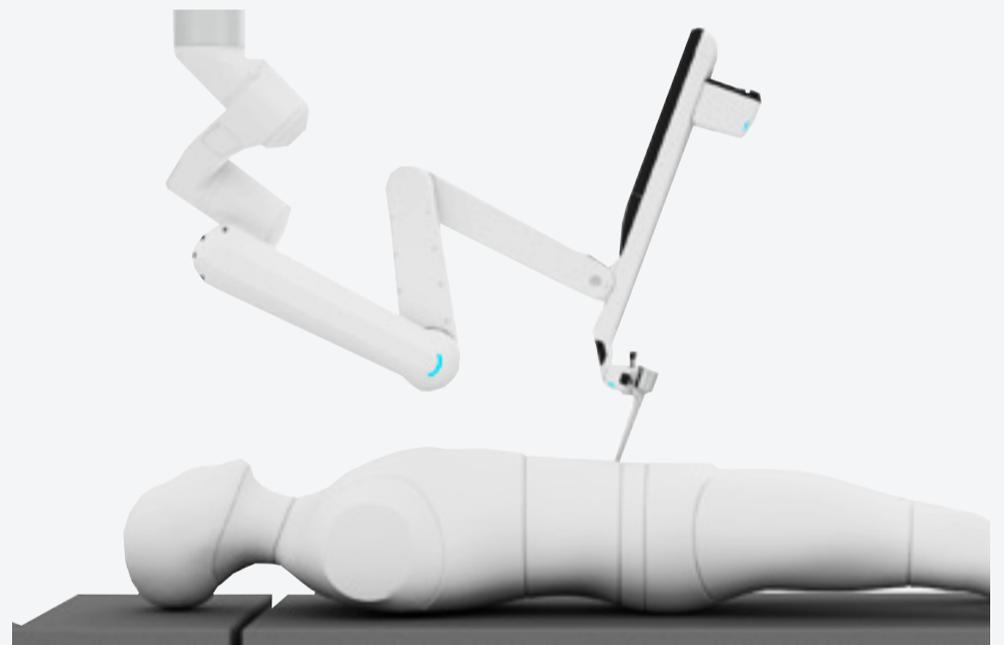
Atualmente, com mais de 7 milhões de cirurgias realizadas no mundo todo, segue crescendo e investindo no cuidado com o paciente.

O que é Cirurgia Robótica?



A Cirurgia Robótica é um procedimento minimamente invasivo, que é feito por pequenos portais, ao invés de grandes incisões. Através desses pequenos orifícios são inseridos instrumentos e uma câmera dentro do corpo do paciente que, acoplados aos braços robóticos, são controlados pelo cirurgião de uma mesa de comandos chamada Console do cirurgião.

Todo movimento do robô é comandado pelo cirurgião. O sistema robótico da Vinci® auxilia o cirurgião a realizar procedimentos complexos com mais precisão, flexibilidade e controle do que seria possível com técnicas tradicionais usando instrumentais com tecnologia avançada e uma visão 3D de alta definição da área cirúrgica.



O Sistema da Vinci® pode ser utilizado em uma ampla gama de procedimentos, dos menos aos mais complexos como oncológicos, abrangendo diversas especialidades como: Ginecologia, Urologia, Cirurgia Geral, Bariátrica, Colorretal, Torácica, Cabeça e Pescoço e outras.

O Sistema da Vinci®

da Vinci® X™



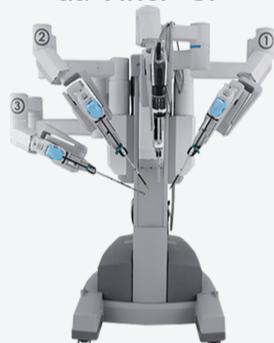
da Vinci® Xi™



da Vinci® S™



da Vinci® Si™



Inovação contínua com uma nova geração de sistemas integrados e tecnologia de última geração, sempre em busca dos melhores resultados.

Strattner e Intuitive continuam com o **compromisso** de projetar soluções minimamente invasivas que reduzam a variabilidade na cirurgia e ajudem a oferecer **melhores cuidados**.

Ao longo de 25 anos, as plataformas robóticas da Vinci® foram **pioneiras**, transformando o campo da cirurgia minimamente invasiva.

A Intuitive tornou-se **líder** comprovada em robótica cirúrgica, contabilizando mais de 7 milhões de procedimentos realizados e aumentando a adoção de cirurgias minimamente invasivas.



Conheça a plataforma



Carro do Paciente

Posicionado ao lado do paciente, possui os braços robóticos, responsáveis pelos movimentos cirúrgicos, nos quais são acoplados a câmera e os instrumentais cirúrgicos que são controlados do Console, pelo cirurgião.

Carro de Visão

Responsável pela comunicação entre os componentes, possui um monitor touchscreen com controle de configurações do sistema por onde é transmitida a imagem da cirurgia para toda a equipe cirúrgica. É composto, ainda, por um gerador de energia, saída de endoscópio e iluminação.



Console do Cirurgião

Mesa de controle onde o cirurgião, com visão 3D de alta definição, opera os instrumentos por meio de movimentos que são transmitidos em tempo real para os braços do Carro do Paciente. Além disso o cirurgião também tem acesso a todas as configurações do sistema.

Quais os benefícios para o paciente?

Menor dor pós-operatória

Com a tecnologia desenvolvida pela Intuitive chamada de Centro Remoto, os movimentos dos braços e instrumentos do robô têm um menor impacto na parede abdominal do paciente, resultando em menor dor no pós-operatório e aceleração da cicatrização [1].



Menor sangramento

Unindo características da cirurgia robótica da Vinci® como a visão 3D de alta definição e o controle fino dos instrumentais endowrist®, é possível obter movimentos de alta precisão que resultam em uma cirurgia eficiente, com menos sangramento e melhor recuperação do paciente[2, 3, 5].

Recuperação mais rápida

Por ser uma cirurgia com trauma físico diminuído, é possível obtermos uma recuperação mais rápida resultando em um menor impacto na qualidade de vida do paciente e retorno breve à rotina [4].



Menor tempo de internação

A cirurgia robótica da Vinci® apresenta menores taxas de complicações resultando em uma internação hospitalar mais curta e reduzindo, também, o risco de infecções [2, 3, 5].

Menores complicações intra e pós-operatórias

Menores complicações durante a cirurgia e no período pós-operatório são benefícios oferecidos pela modalidade de cirurgia minimamente invasiva e otimizados pelo sistema da Vinci®[2, 3, 5].

Quais os benefícios para o médico?

Design ergonômico

O Console do Cirurgião da Vinci® permite total personalização dos ajustes da ergonomia, como altura do apoio de braços e altura do visor, diminuindo o desgaste gerado por procedimentos complexos e, por vezes, longos.



Melhor acesso

A tecnologia da Vinci® e o design dos braços cirúrgicos somados ao alcance dos instrumentais articulados permitem que o cirurgião tenha melhor acesso à anatomia alvo, contribuindo para o andamento do procedimento.

Melhor visão

O sistema de visão 3D de alta definição imersivo possibilita uma visão altamente magnificada e definida, aproximando o cirurgião do campo cirúrgico e otimizando o andamento do procedimento.

Instrumentos

Os instrumentos robóticos endowrist® do sistema cirúrgico da Vinci® são delicados e tecnológicos, possuem articulações que permitem a realização de movimentos ainda mais amplos que os do braço humano conferindo melhor precisão cirúrgica e eficiência.



Quais cirurgias podem ser feitas?

Dentro de cada especialidade, existem diversos tipos de procedimentos diferentes que podem ser realizados.

Conheça abaixo as principais cirurgias realizadas:

● Ginecologia

- Histerectomia: Retirada do útero.
- Miomectomia: Retirada de miomas uterinos.
- Endometriose: Tratamento de afecção inflamatória provocada por células do endométrio.

● Urologia

- Prostatectomia: Retirada total ou de parte da próstata.
- Nefrectomia: Retirada total ou parcial do rim.

● Cirurgia geral

Reparo de Hérnia: Fechamento da hérnia.

● Cabeça e Pescoço

- Cirurgia transoral para tumores de faringe.
- Acessos à distância para tumores cervicais.

● Bariátrica

- Bypass Gástrico: Reduz o estômago e redireciona parte do sistema digestivo.
- Gastrectomia Sleeve: Reduz o estômago deixando-o na forma de um tubo com menor capacidade de armazenar alimentos.
- Cirurgia Bariátrica Revisional.

● Colorretal

- Colectomia: Remoção total ou de parte do cólon.
- Ressecção Anterior Baixa: Remoção de parte do reto.

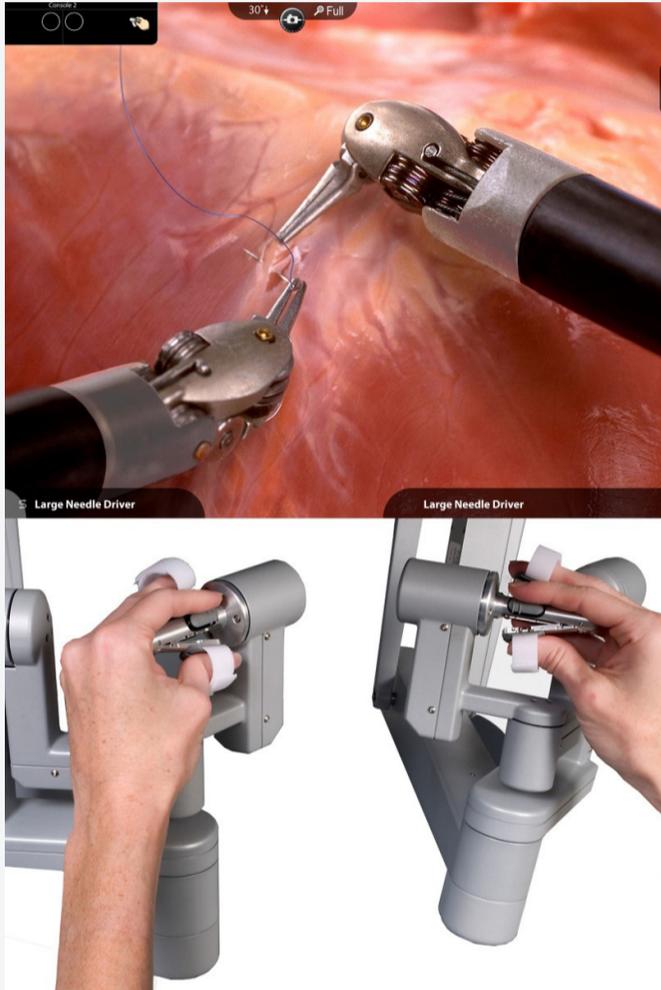
● Torácica

- Lobectomia: Retirada de um lobo pulmonar inteiro.
- Pneumectomia: Retirada de um pulmão.



A sua segurança é muito importante para nós

O sistema da Vinci® foi desenvolvido com a segurança do paciente como prioridade. Dessa forma, diversos mecanismos foram implantados para garantir que tudo ocorra bem.



Filtro de tremor

Os controladores do Console do Cirurgião possuem um sistema de detecção de movimentos bruscos e tremores que atua como um filtro, fazendo com que movimentos indesejados não sejam reproduzidos pelo robô, garantindo uma cirurgia mais precisa.

Regulagem de força

Os instrumentais endowrist® são configurados com limite de força. Cada instrumento tem a sua especificação que não pode ser alterada e não depende da força aplicada pelo cirurgião no Console, resultando na proteção da integridade dos tecidos.

Sensor de presença

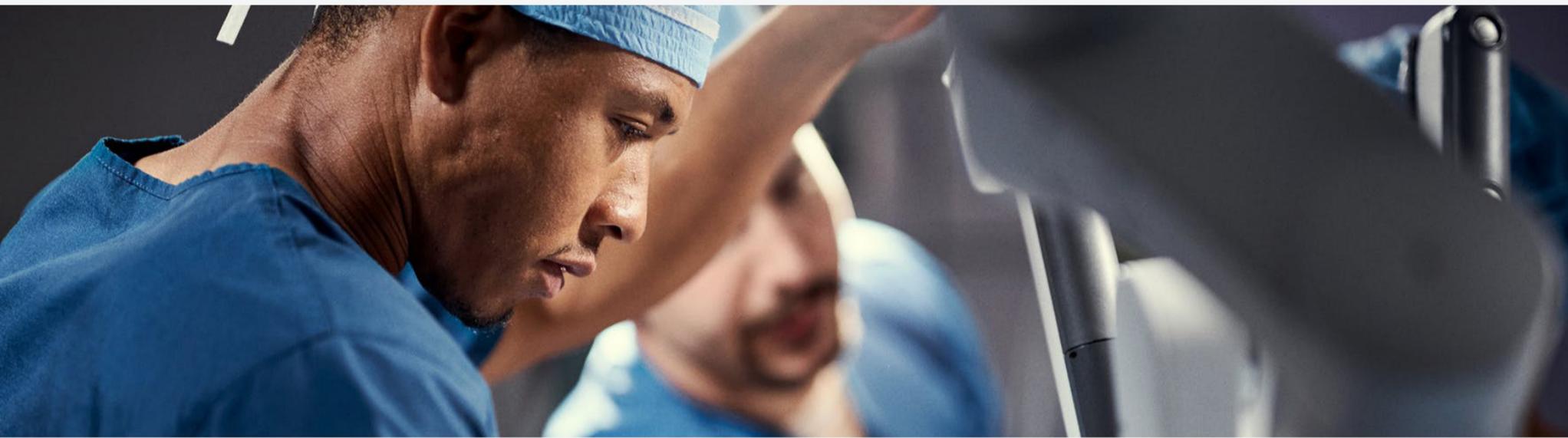
O visor do Console do Cirurgião está equipado com um sensor de presença que detecta a presença de sua cabeça. No momento em que a cabeça for removida, imediatamente o sistema percebe e interrompe a comunicação com os controladores, que ficam congelados, impedindo que os instrumentos se mexam por acidente e sem que o médico os esteja visualizando.



Treinamento & Educação

O aprendizado das habilidades necessárias para a execução de um procedimento cirúrgico robótico é um processo complexo que exige dedicação e utilização de diversas plataformas. Por isso, a educação e o treinamento realizados proporcionam ao seu médico uma experiência consistente com a tecnologia.

A Intuitive desenvolveu, juntamente com os maiores cirurgiões da Vinci® dos Estados Unidos, um protocolo de treinamento especialmente elaborado para que sejam desenvolvidas as habilidades necessárias ao cirurgião de forma completa, consolidada e constante.



Além de receber um acompanhamento próximo de um treinador certificado, o currículo conta com diversas ferramentas como treinamentos em vários formatos (online e presencial, práticos e teóricos) e com variadas plataformas de treinamento como simuladores robóticos e exercícios no próprio robô que são validados com algumas etapas de certificação. Como forma de disponibilizar educação continuada, os médicos e sua equipe também são incentivados a participar de cursos e treinamentos avançados.



Referências

1. Da Vinci Si Manual do Usuário. Rev. A 2014.10.
2. Comparative Outcomes and Assessment of “Trifecta” in 500 Robotic and Laparoscopic Partial Nephrectomies: A Single Surgeon Experience Ali Khalifeh, Riccardo Autorino, Shahab P Hillyer, Humberto Laydner, Remi Eyraud, Kamol Panumatrassamee, Jean-Alexandre Long, Jihad H Kaouk The Journal of Urology (2012), doi:10.1016/j.juro.2012.10.021.
3. Comparative safety and effectiveness of robot-assisted laparoscopic hysterectomy versus conventional laparoscopy and laparotomy for endometrial cancer: A systematic review and meta-analysis. Park DA1, Lee DH2, Kim SW3, Lee SH4. Eur J Surg Oncol. 2016 doi: 10.1016/j.ejso.2016.06.400.
4. Pitter M, Simmonds C, Seshadri-Kreaden U, Hubert H. The Impact of Different Surgical Modalities for Hysterectomy on Satisfaction and Patient Reported Outcomes. Interact J Med Res. 2014;3(3):e11. doi:10.2196/ijmr.3160.
5. Perioperative Outcomes of Robot-Assisted Radical Prostatectomy Compared With Open Radical Prostatectomy: Results From the Nationwide Inpatient Sample Quoc-Dien Trinh, Jesse Sammon, Maxine Sun, Praful Ravi, Khurshid R. Ghani, Marco Bianchi, Wooju Jeong, Shahrokh F. Shariat, Jens Hansen, Jan Schmitges, Claudio Jeldres, Craig G. Rogers, James O. Peabody, Francesco Montorsi, Mani Menon, Pierre I. Karakiewicz; European Urology April 2012

Strattner

